



LEGO meets RV

Kolloquium zur Masterarbeit

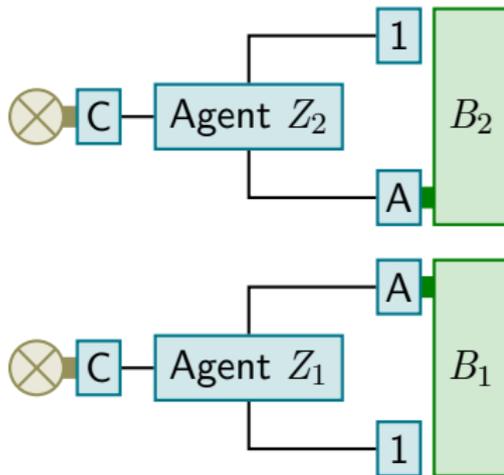
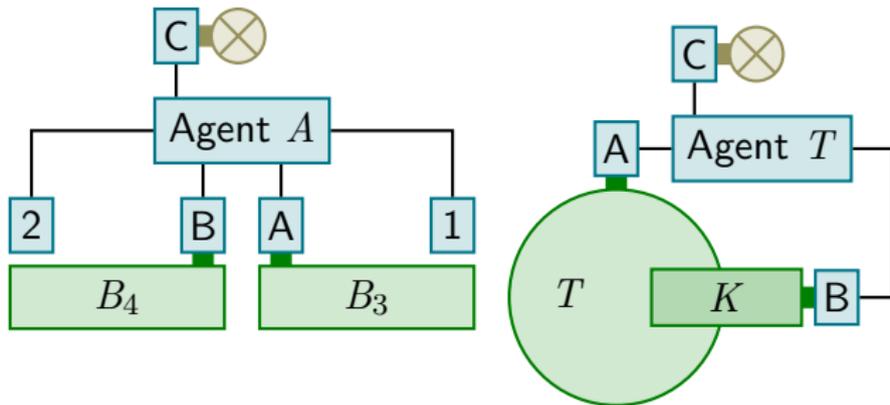
Verteilte Laufzeitverifikation auf eingebetteten Systemen

Malte Schmitz

7. August 2014

ausgegeben und betreut von
Prof. Dr. Martin Leucker







LEGO meets RV

Gliederung

Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik

Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur

Fallstudie

Benchmarks

Verteiltes, asynchrones Agentensystem

A

Z_2

Z_1

Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik

Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur

Fallstudie

Benchmarks

Zusammenfassung

Verteiltes, asynchrones Agentensystem

Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik

Monitorgenerierung

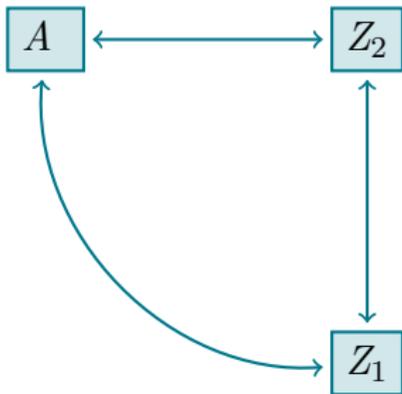
LEGO Mindstorms

Architektur

Fallstudie

Benchmarks

Zusammenfassung



Verteiltes, asynchrones Agentensystem

mit einem zentralen Monitor

Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik

Monitorgenerierung

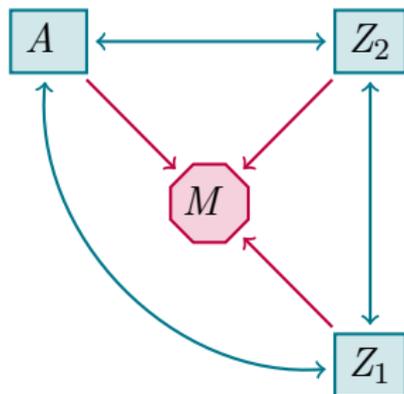
LEGO Mindstorms

Architektur

Fallstudie

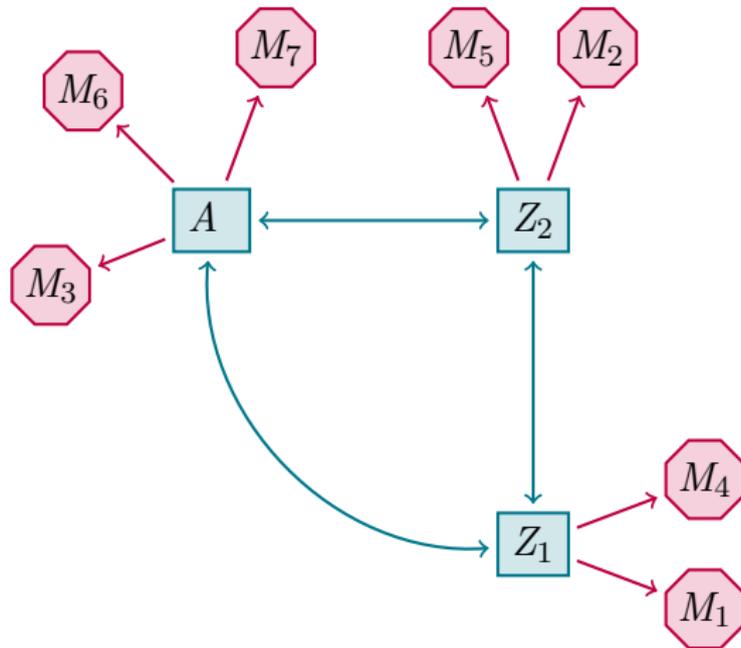
Benchmarks

Zusammenfassung



Verteiltes, asynchrones Agentensystem

mit ~~einem zentralen~~ vielen dezentralen Monitoren



Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik

Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur

Fallstudie

Benchmarks

Zusammenfassung

Prinzip

1. Teilformeln auf entfernten Agenten
⇒ @-Operator
2. Wissen über entfernte Agenten
⇒ letzte bekannte Position

Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik

Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur

Fallstudie

Benchmarks

Zusammenfassung

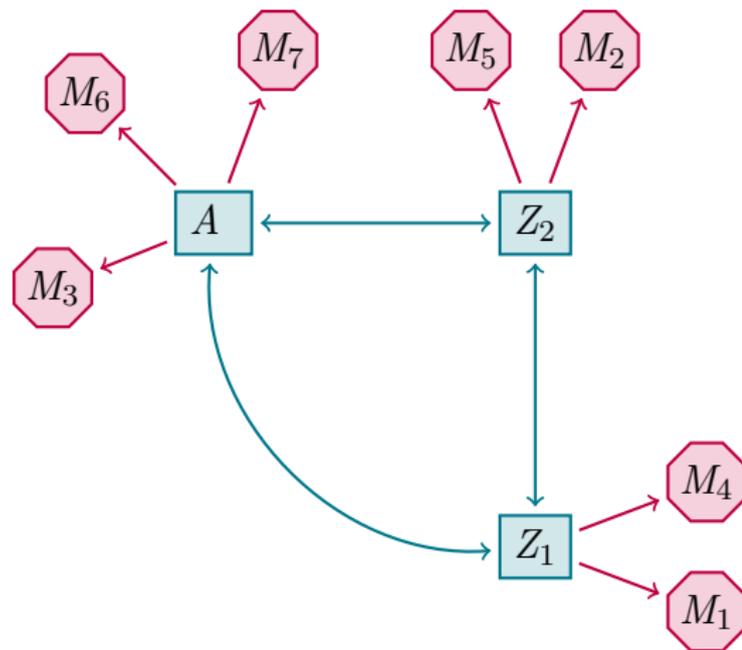
past-time Distributed Temporal Logic (ptDTL)

$$@_{Z_2} \left(\neg s_1 \mathcal{S} @_{Z_1} s_1 \right)$$



K. Sen, A. Vardhan, G. Agha, and G. Roşu.
Efficient Decentralized Monitoring of Safety in
Distributed Systems.
26th ICSE, 2004.

Letzte bekannte Position



Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik

Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

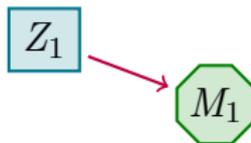
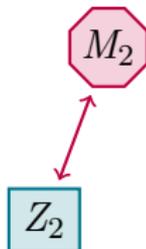
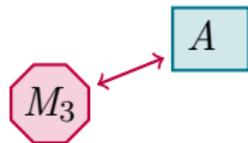
Architektur

Fallstudie

Benchmarks

Zusammenfassung

Letzte bekannte Position



Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik

Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

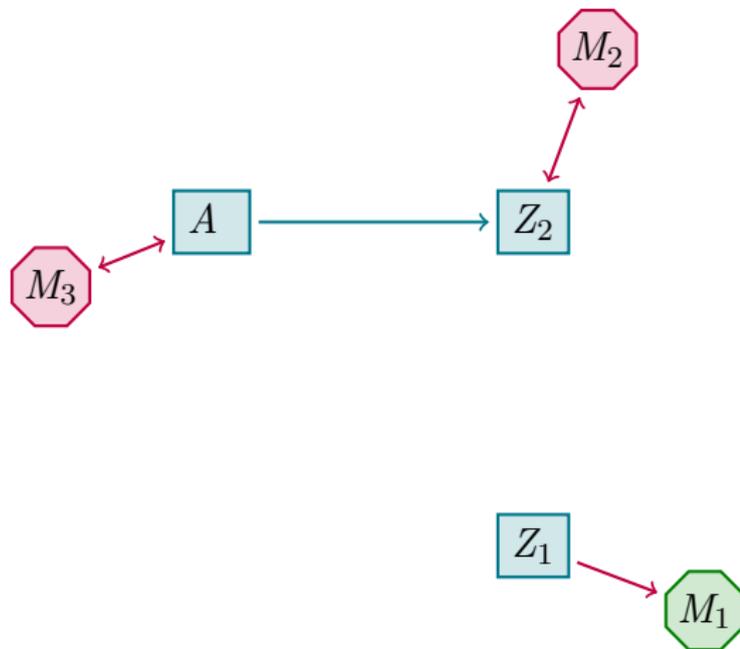
Architektur

Fallstudie

Benchmarks

Zusammenfassung

Letzte bekannte Position



Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik

Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

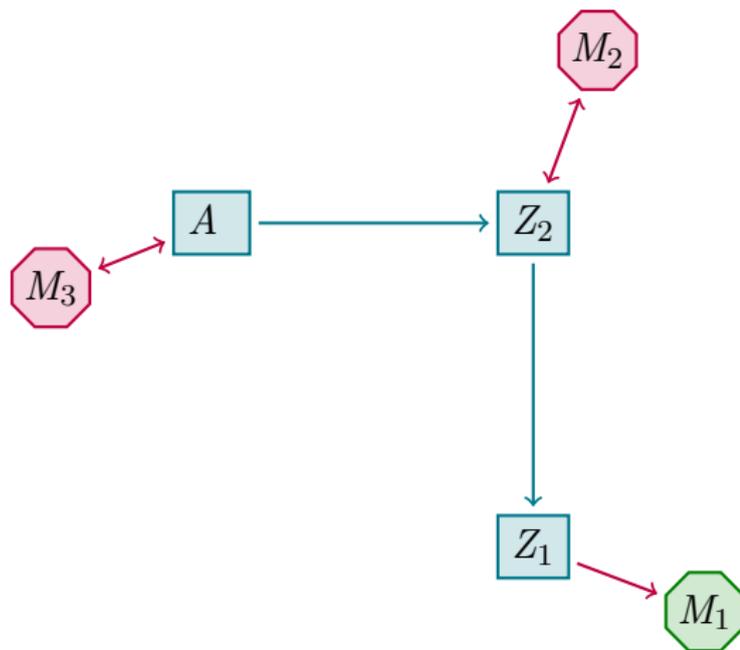
Architektur

Fallstudie

Benchmarks

Zusammenfassung

Letzte bekannte Position



Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik

Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

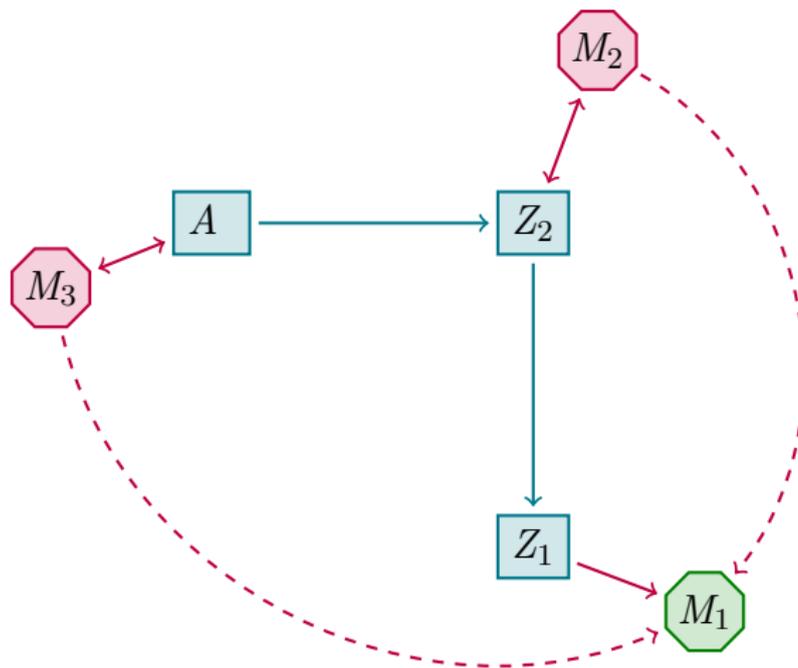
Architektur

Fallstudie

Benchmarks

Zusammenfassung

Letzte bekannte Position



Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik

Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur

Fallstudie

Benchmarks

Zusammenfassung

$$\mathbb{B}_2: \begin{array}{c} \top \\ | \\ \perp \end{array}$$


$$\mathbb{B}_3: \begin{array}{c} \top \\ | \\ ? \\ | \\ \perp \end{array}$$

$$\llbracket u \models \varphi \rrbracket_{\text{LTL}_3} = \begin{cases} \top & \text{wenn } \forall w \in \Sigma^\omega : uw \models \varphi \\ \perp & \text{wenn } \forall w \in \Sigma^\omega : uw \not\models \varphi \\ ? & \text{sonst.} \end{cases}$$



A. Bauer, M. Leucker, and C. Schallhart.
Runtime Verification for LTL and TLTL.
ACM ToSEM, 2011.

Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

**Distributed
Temporal Logic**

Semantik

Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur

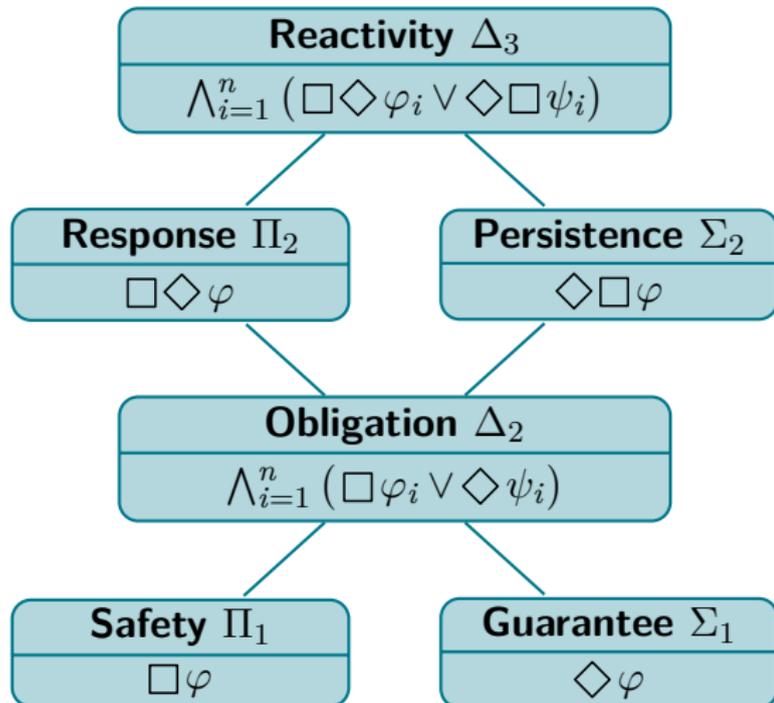
Fallstudie

Benchmarks

Zusammenfassung

Monitorbarkeit

Temporale Hierarchie (Z. Manna und A. Pnueli, 1990.)



Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik

Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur

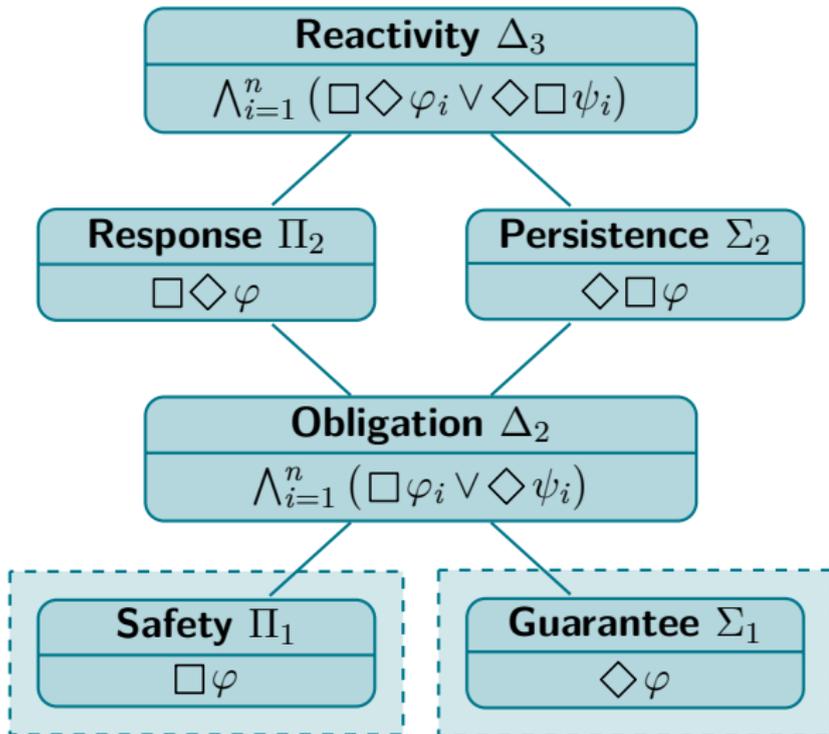
Fallstudie

Benchmarks

Zusammenfassung

Monitorbarkeit

Temporale Hierarchie (Z. Manna und A. Pnueli, 1990.)



\mathbb{B}_2

isp

LEGO meets RV

Malte Schmitz

Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik

Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur

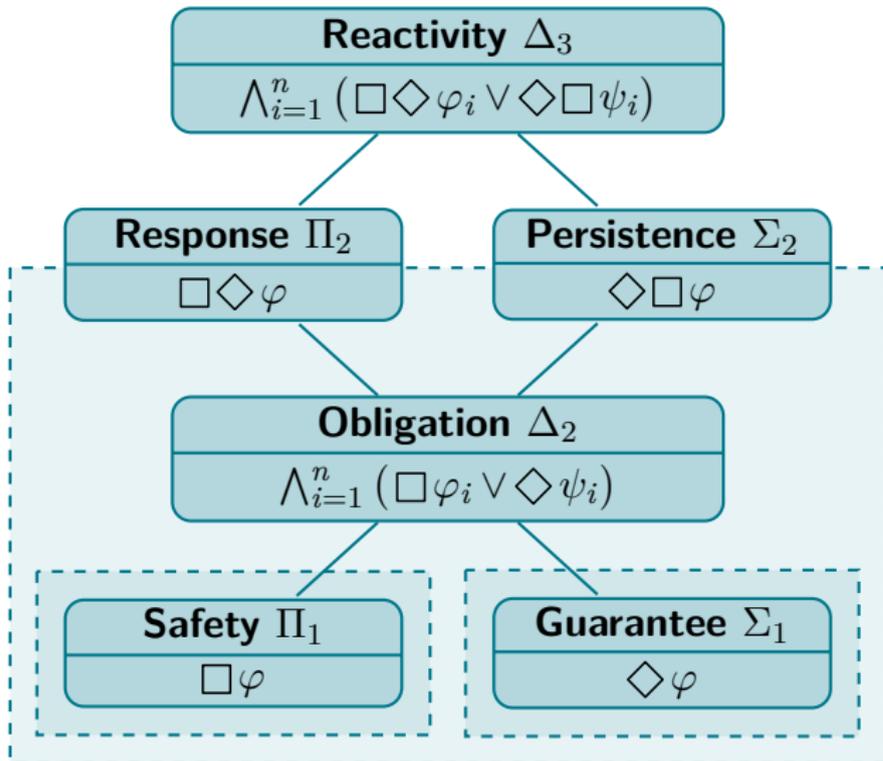
Fallstudie

Benchmarks

Zusammenfassung

Monitorbarkeit

Temporale Hierarchie (Z. Manna und A. Pnueli, 1990.)



Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

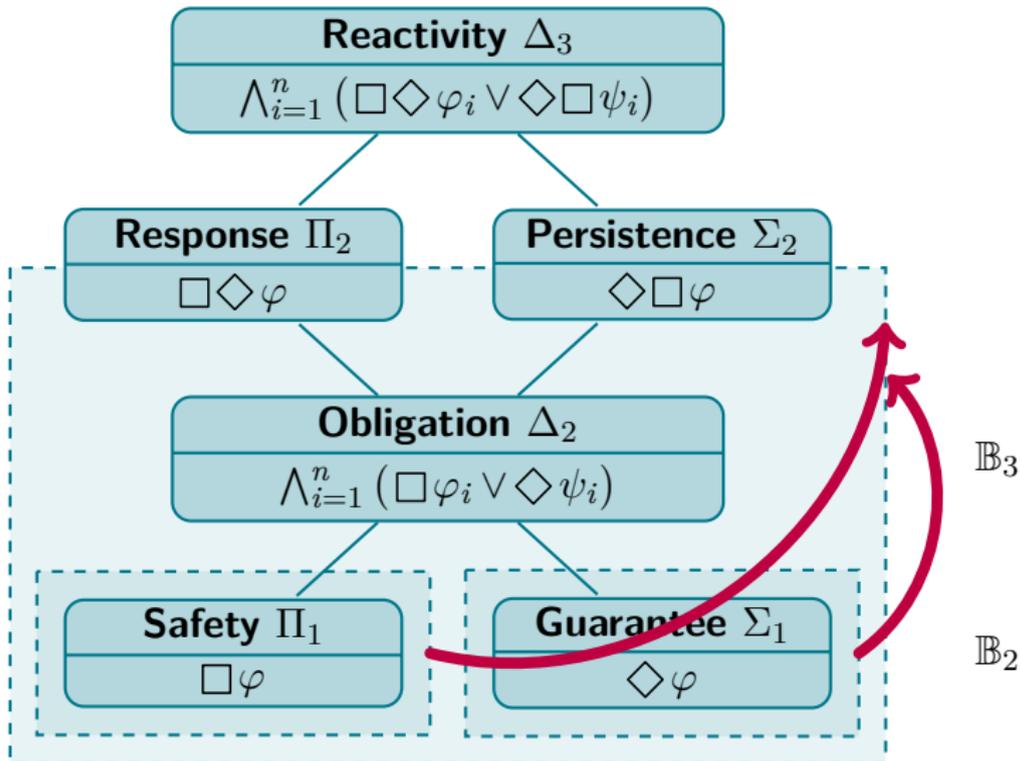
LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

Monitorbarkeit

Temporale Hierarchie (Z. Manna und A. Pnueli, 1990.)



Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

Idee

- ▶ Logik auf endlichen Worten
- ▶ Verwendung bestehender Semantiken
- ▶ Entfernte Teilformeln = Propositionen

Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

$$@_{Z_2}^{\text{LTL}_3} (\neg s_1 \mathcal{U}_{Z_1}^{\text{ptLTL}} (m_A \wedge \ominus \diamond s_1))$$

Angereicherte Projektion

- ▶ Projektion von w auf Agent A
- ▶ entfernte Proposition r in w_i
 - ▶ entfernte Teilformel $@_{A_r}^{\text{TL}_r} \varphi_r$
 - ▶ Auswertung φ_r in TL_r
 - ▶ auf Projektion von w auf Agent A_r
 - ▶ Anfang bis letzte bekannte Position auf A_r

Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

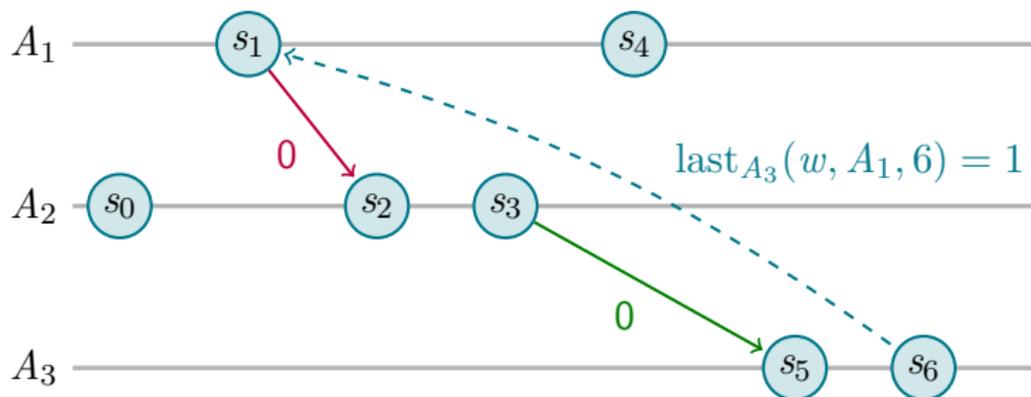
Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

Angereicherte Projektion

- ▶ Projektion von w auf Agent A
- ▶ entfernte Proposition r in w_i
 - ▶ entfernte Teilformel $@_{A_r}^{\text{TL}_r} \varphi_r$
 - ▶ Auswertung φ_r in TL_r
 - ▶ auf Projektion von w auf Agent A_r
 - ▶ Anfang bis **letzte bekannte Position** auf A_r

Letzte bekannte Position



Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

Verwendung bestehender Semantiken

$$@_{Z_2}^{\text{LTL}_3} (\neg s_1 \mathcal{U}_{@_{Z_1}^{\text{ptLTL}}} (m_A \wedge \ominus \diamond s_1))$$

	ptLTL	LTL ₃
Hauptformel		✓
Teilformel	✓	

Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

Verwendung bestehender Semantiken

$$@_{Z_2}^{\text{LTL}_3} (\neg s_1 \mathcal{U}_{@_{Z_1}}^{\text{ptLTL}} (m_A \wedge \ominus \diamond s_1))$$

	ptLTL	LTL ₃
Hauptformel	✓	✓
Teilformel	✓	

Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

Verwendung bestehender Semantiken

isp

LEGO meets RV

Malte Schmitz

$$@_{Z_2}^{\text{LTL}_3} (\neg s_1 \mathcal{U}_{@_{Z_1}^{\text{ptLTL}}} (m_A \wedge \ominus \diamond s_1))$$

	ptLTL	LTL ₃
Hauptformel	✓	✓
Teilformel	✓	✗

Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik

Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur

Fallstudie

Benchmarks

Zusammenfassung

Verwendung bestehender Semantiken

$$@_{Z_2}^{LTL_3} (\neg s_1 \mathcal{U} @_{Z_1}^{ptLTL} (m_A \wedge \ominus \diamond s_1))$$

	ptLTL	LTL ₃
Hauptformel	✓	✓
Teilformel	✓	✗

 fDTL

Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

fDTL_ω-Semantik auf unendlichen Worten (vgl. LTL)

- ▶ $p \in \text{AP}$ atomare Proposition
- ▶ $r \in \text{CP}$ dreiwertige Proposition

$$\llbracket (w, i) \models p \rrbracket_{\text{fDTL}_\omega} = w_i(p)$$

$$\llbracket (w, i) \models r \rrbracket_{\text{fDTL}_\omega} = \begin{cases} w_k(r) & \text{wenn } \exists k : w_k(r) \in \{\top, \perp\} \\ ? & \text{sonst} \end{cases}$$

Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

fDTL_ω-Semantik auf unendlichen Worten (vgl. LTL)

- ▶ $p \in AP$ atomare Proposition
- ▶ $r \in CP$ dreiwertige Proposition

$$\llbracket (w, i) \models p \rrbracket_{\text{fDTL}_\omega} = w_i(p)$$

$$\llbracket (w, i) \models r \rrbracket_{\text{fDTL}_\omega} = \begin{cases} w_k(r) & \text{wenn } \exists k : w_k(r) \in \{\top, \perp\} \\ ? & \text{sonst} \end{cases}$$

fDTL-Semantik auf endlichen Worten (vgl. LTL₃)

- ▶ \top oder \perp wenn alle Verlängerungen gleich
- ▶ sonst ?

Beispiel ptLTL-Formel

$$\varphi = a \wedge \ominus \ominus b$$

Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik

Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur

Fallstudie

Benchmarks

Zusammenfassung

Beispiel ptLTL-Formel

$$\varphi = a \wedge \ominus \ominus b$$

temporale Teilformeln

$$\varphi_1 = \ominus c$$

$$\varphi_2 = \ominus \varphi_1$$

Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik

Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur

Fallstudie

Benchmarks

Zusammenfassung

Beispiel ptLTL-Formel

$$\varphi = a \wedge \ominus \ominus b$$

temporale Teilformeln

$$\varphi_1 = \ominus c$$

$$\varphi_2 = \ominus \varphi_1$$

Monitor

Zustandsübergang s nach s' / Ausgabe b

$$s'(1) = \text{eval}(c)$$

$$s'(2) = s(1)$$

$$b = \text{eval}(a) \sqcap s(2)$$

LEGO meets RV

Malte Schmitz

Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik

Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

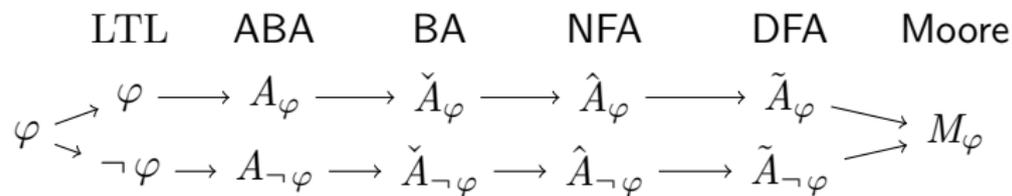
Architektur

Fallstudie

Benchmarks

Zusammenfassung

fDTL-Monitorgenerierung



Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

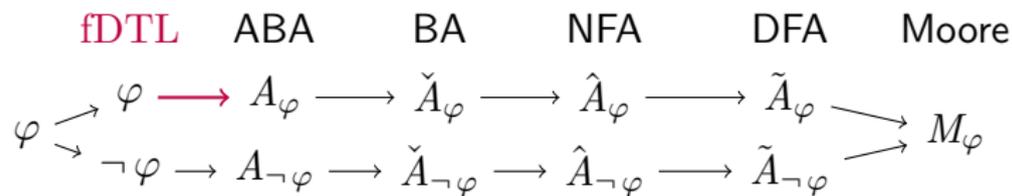
Semantik
Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

fDTL-Monitorgenerierung



Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

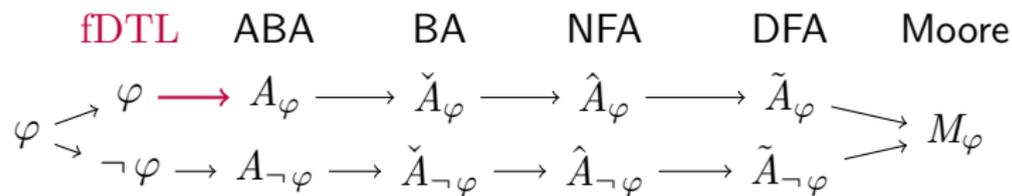
Semantik
Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

fDTL-Monitorgenerierung



Beispiel fDTL-Formel

$$(\diamond p) \vee r \quad p \in \text{AP}, r \in \text{CP}$$

Motivation

- Verteiltes System
- Logiken
- Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

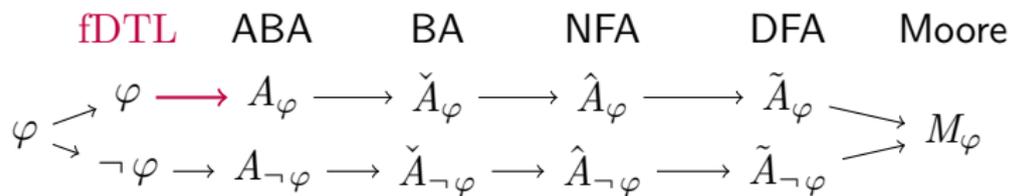
- Semantik
- Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

- Architektur
- Fallstudie
- Benchmarks

Zusammenfassung

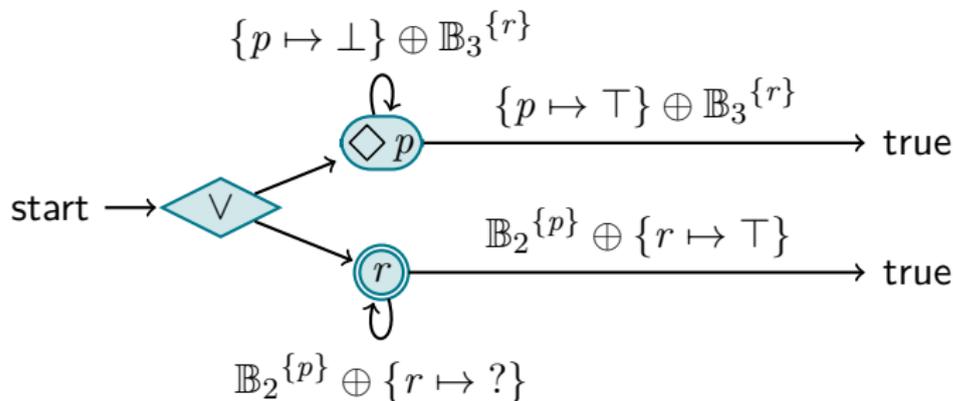
fDTL-Monitorgenerierung



Beispiel fDTL-Formel

$$(\diamond p) \vee r \quad p \in \text{AP}, r \in \text{CP}$$

Monitor



Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

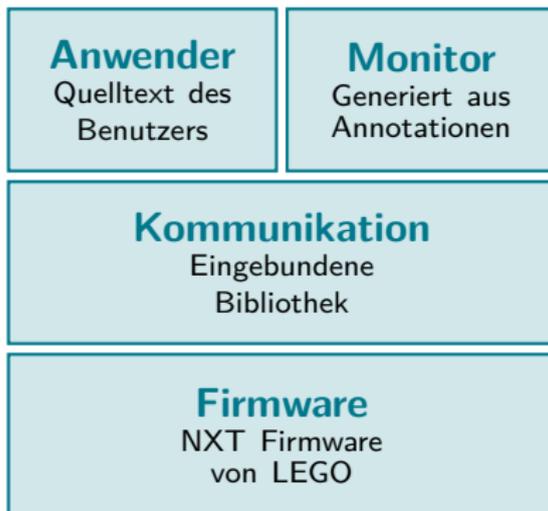
LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

Versenden von Nachrichten

Datenfluss zwischen den Architekturschichten auf dem NXT



Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

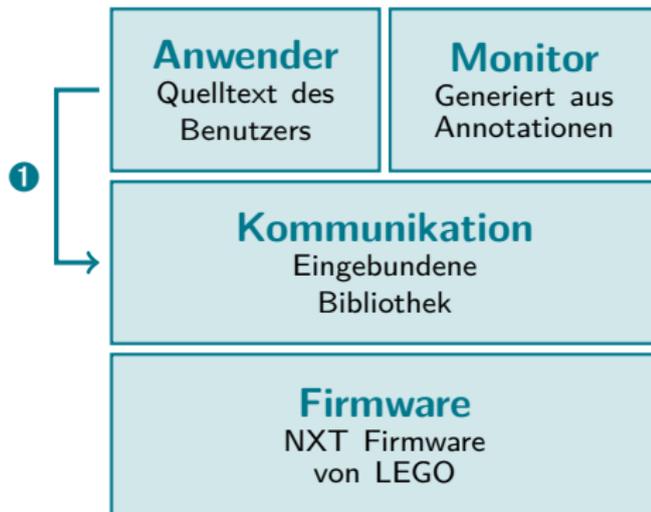
LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

Versenden von Nachrichten

Datenfluss zwischen den Architekturschichten auf dem NXT



① Anwender schickt Nachricht

Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

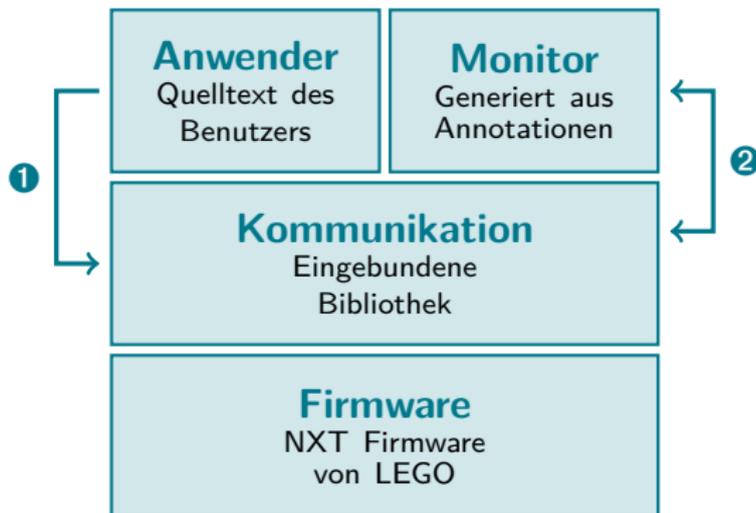
LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

Versenden von Nachrichten

Datenfluss zwischen den Architekturschichten auf dem NXT



- ➊ Anwender schickt Nachricht
- ➋ Monitor hängt KV an

Motivation

- Verteiltes System
- Logiken
- Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

- Semantik
- Monitorgenerierung

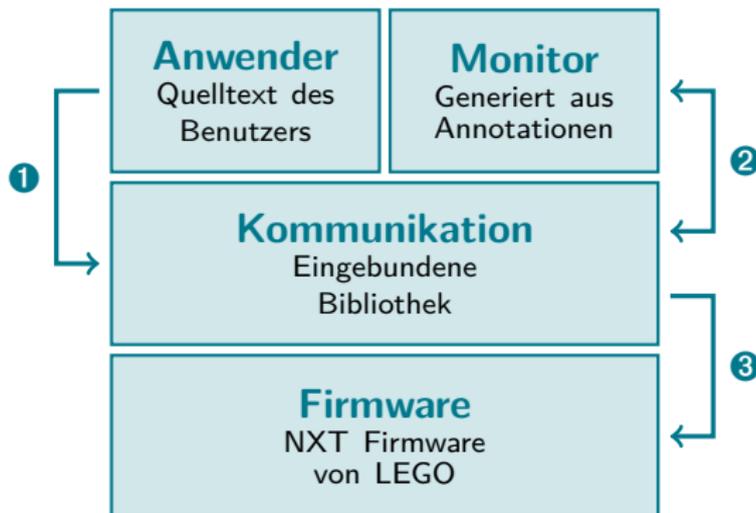
LEGO Mindstorms

- Architektur
- Fallstudie
- Benchmarks

Zusammenfassung

Versenden von Nachrichten

Datenfluss zwischen den Architekturschichten auf dem NXT



- ➊ Anwender schickt Nachricht
- ➋ Monitor hängt KV an
- ➌ Firmware sendet Daten

Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

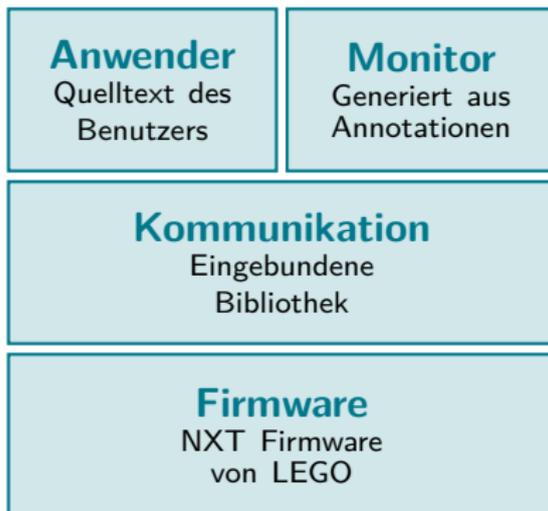
LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

Empfangen von Nachrichten

Datenfluss zwischen den Architekturschichten auf dem NXT



Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

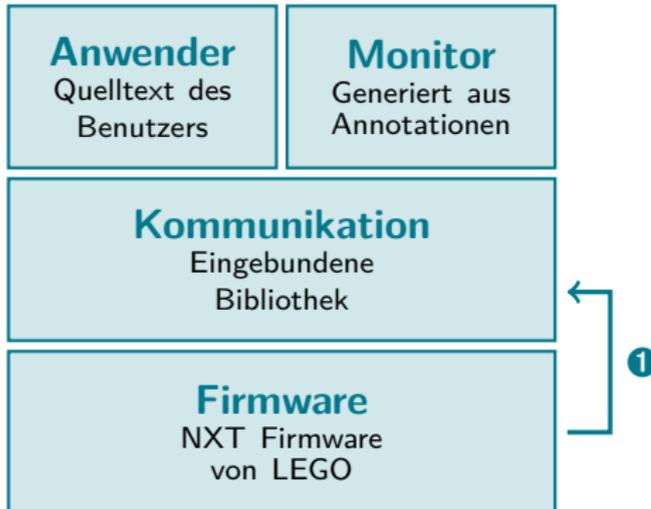
LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

Empfangen von Nachrichten

Datenfluss zwischen den Architekturschichten auf dem NXT



① Firmware empfängt Daten

Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

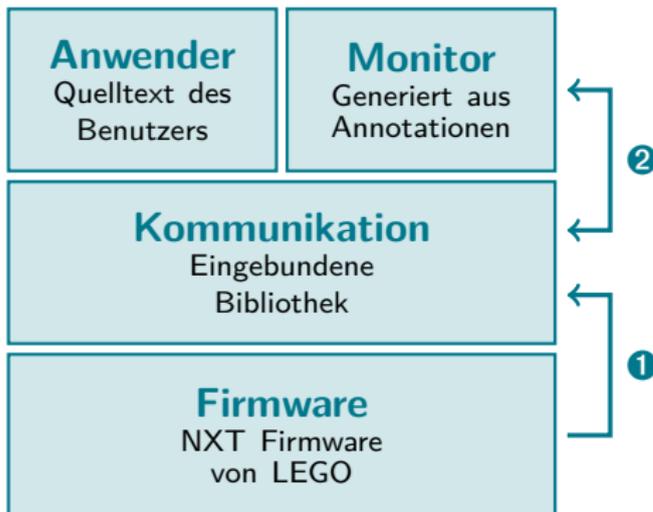
LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

Empfangen von Nachrichten

Datenfluss zwischen den Architekturschichten auf dem NXT



- 1 Firmware empfängt Daten
- 2 Monitor liest KV aus

Motivation

- Verteiltes System
- Logiken
- Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

- Semantik
- Monitorgenerierung

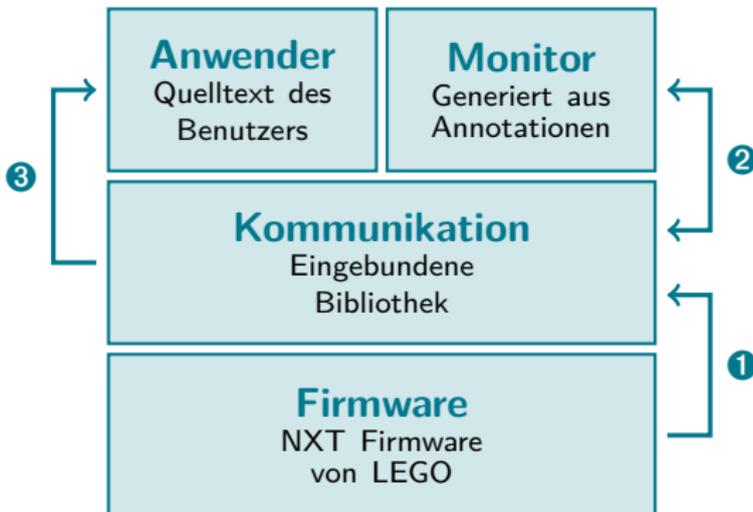
LEGO Mindstorms

- Architektur
- Fallstudie
- Benchmarks

Zusammenfassung

Empfangen von Nachrichten

Datenfluss zwischen den Architekturschichten auf dem NXT



- 1 Firmware empfängt Daten
- 2 Monitor liest KV aus
- 3 Anwender erhält Nachricht

Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

Präprozessierung des Quelltextes



a_1.nxc

...



a_n.nxc

isp

LEGO meets RV

Malte Schmitz

Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik

Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

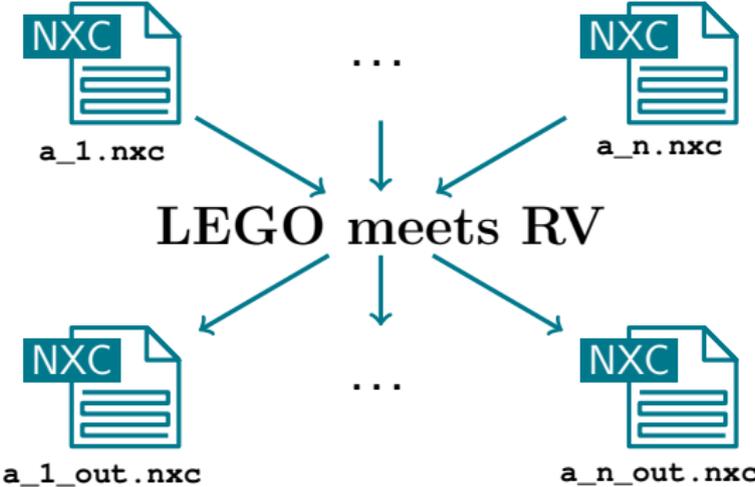
Architektur

Fallstudie

Benchmarks

Zusammenfassung

Präprozessierung des Quelltextes



Motivation

- Verteiltes System
- Logiken
- Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

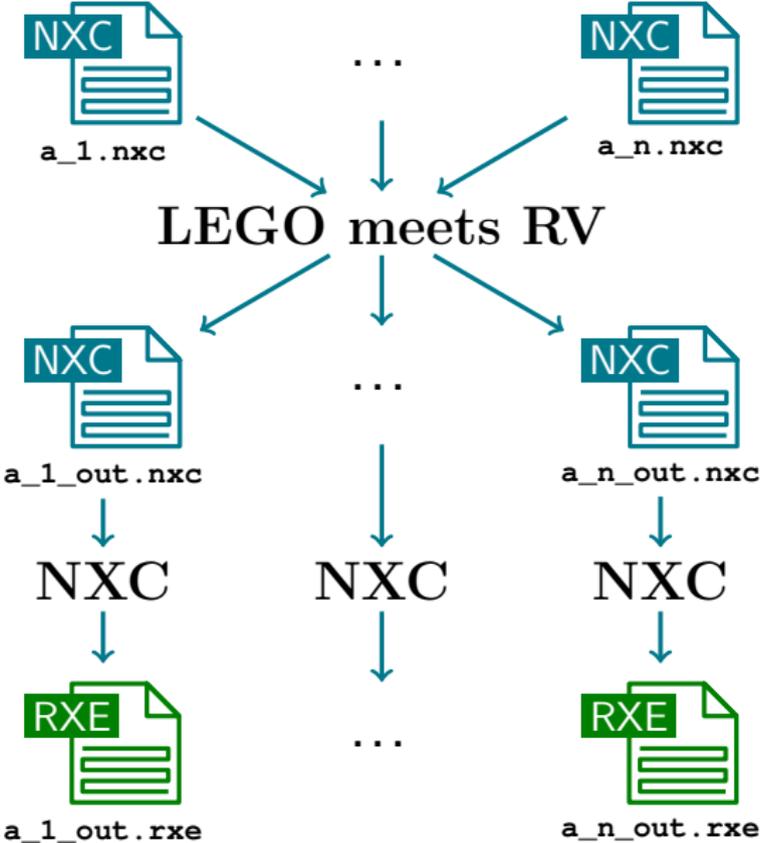
- Semantik
- Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

- Architektur
- Fallstudie
- Benchmarks

Zusammenfassung

Präprozessierung des Quelltextes



Motivation

- Verteiltes System
- Logiken
- Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

- Semantik
- Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

- Architektur
- Fallstudie
- Benchmarks

Zusammenfassung

Fallstudie

Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

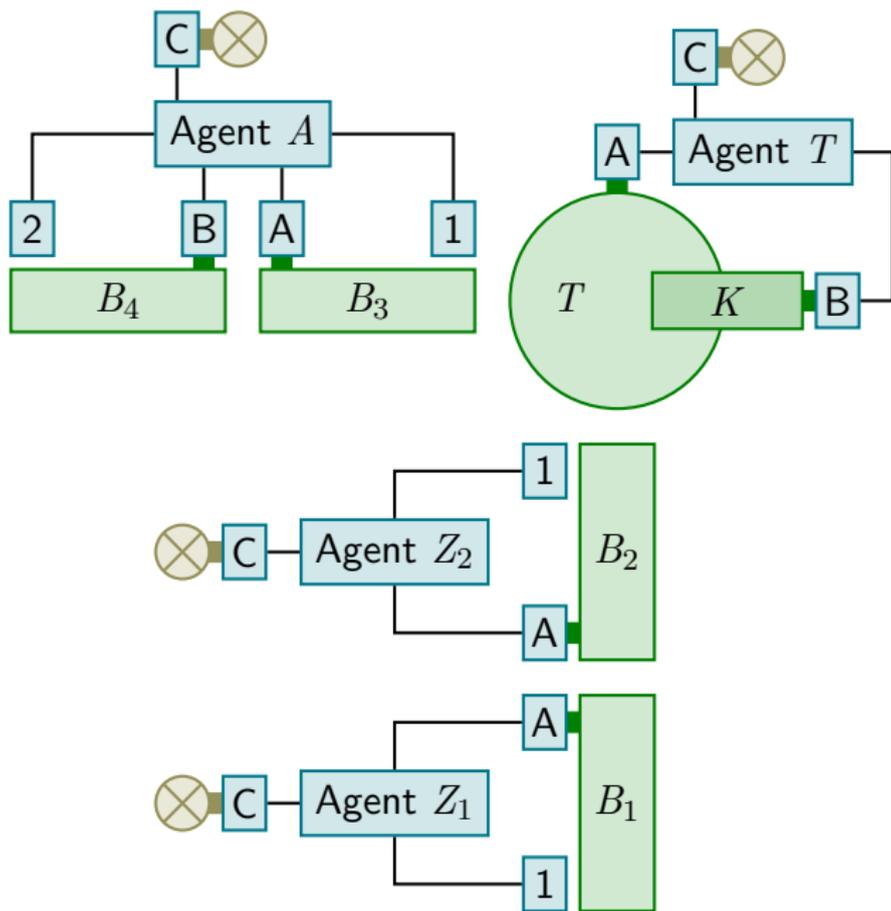
Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung



Fallstudie

Beispiel DTL-Formel

$$\begin{aligned} @_{Z_1}^{\text{fDTL}} \square & \left((s_1 \wedge \diamond @_{Z_2}^{\text{ptLTL}} s_1) \rightarrow \right. \\ & \left. (((@_{Z_2}^{\text{ptLTL}} s_1) \rightarrow (\neg s_1 \mathcal{U} @_A^{\text{ptLTL}} s_2)) \mathcal{U} @_A^{\text{ptLTL}} s_2) \right) \end{aligned}$$

Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

Fallstudie

Beispiel DTL-Formel

$$\begin{aligned} @_{Z_1}^{\text{fDTL}} \square & \left((s_1 \wedge \diamond @_{Z_2}^{\text{ptLTL}} s_1) \rightarrow \right. \\ & \left. (((@_{Z_2}^{\text{ptLTL}} s_1) \rightarrow (\neg s_1 \mathcal{U} @_A^{\text{ptLTL}} s_2)) \mathcal{U} @_A^{\text{ptLTL}} s_2) \right) \end{aligned}$$

Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

Fallstudie

Beispiel DTL-Formel

$$\begin{aligned} @_{Z_1}^{\text{fDTL}} \square \left((s_1 \wedge \diamond @_{Z_2}^{\text{ptLTL}} s_1) \rightarrow \right. \\ \left. (((@_{Z_2}^{\text{ptLTL}} s_1) \rightarrow (\neg s_1 \mathcal{U} @_A^{\text{ptLTL}} s_2)) \mathcal{U} @_A^{\text{ptLTL}} s_2) \right) \end{aligned}$$

Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

Fallstudie

Beispiel DTL-Formel

$$\begin{aligned} & @_{Z_1}^{\text{fDTL}} \square \left((s_1 \wedge \diamond @_{Z_2}^{\text{ptLTL}} s_1) \rightarrow \right. \\ & \left. (((@_{Z_2}^{\text{ptLTL}} s_1) \rightarrow (\neg s_1 \mathcal{U} @_A^{\text{ptLTL}} s_2)) \mathcal{U} @_A^{\text{ptLTL}} s_2) \right) \end{aligned}$$

Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

Fallstudie

Beispiel DTL-Formel

$$\begin{aligned} @_{Z_1}^{\text{FDTL}} \square \left((s_1 \wedge \diamond @_{Z_2}^{\text{ptLTL}} s_1) \rightarrow \right. \\ \left. \left(\left(@_{Z_2}^{\text{ptLTL}} s_1 \right) \rightarrow (\neg s_1 \mathcal{U} @_A^{\text{ptLTL}} s_2) \right) \mathcal{U} @_A^{\text{ptLTL}} s_2 \right) \end{aligned}$$

Lokale Propositionen

```
//= PROPOSITION s1 DEFINE ↯  
      (Sensor(S1) >= STONE)
```

Entfernte Propositionen (= entfernte Teilformeln)

```
//= PROPOSITION a2 EXTERNAL ausgabe  
//= PROPOSITION z2 EXTERNAL zufuhr2
```

Formel bzw. Monitor

```
//= MONITOR aa FDTL = G((s1 && F z2) -> ↯  
      ((z2 -> (!s1 U a2)) U a2))
```

Ereignisse (= Weiterschalten des Monitors)

```
//= EVENT aa CHANGE s1, e2, z2
```

Motivation

Verteiltes System
Logiken
Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik
Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur
Fallstudie
Benchmarks

Zusammenfassung

Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik

Monitorgenerierung

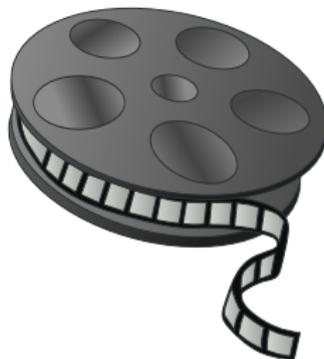
LEGO Mindstorms

Architektur

Fallstudie

Benchmarks

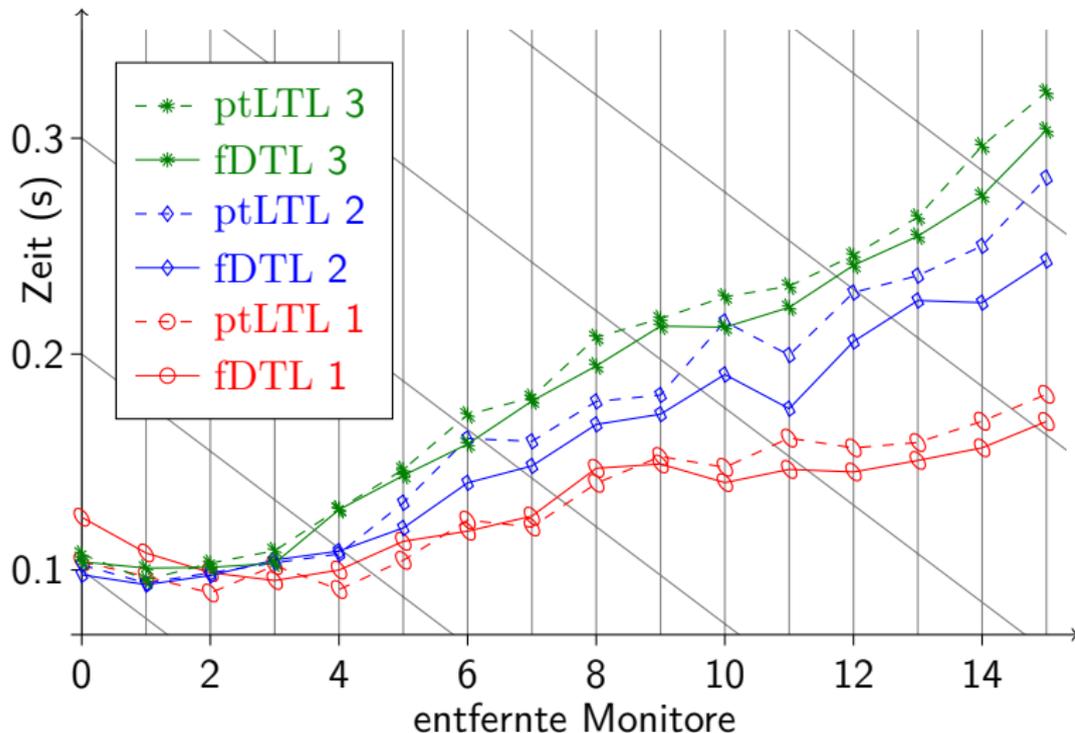
Zusammenfassung



Benchmarks: Umlaufzeit einer Nachricht

Hauptformel: ptLTL, fDTL / entfernte Formel: ptLTL

neue Hauptformel: ab 7 / atomare Propositionen: 1–3



Motivation

- Verteiltes System
- Logiken
- Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

- Semantik
- Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

- Architektur
- Fallstudie
- Benchmarks

Zusammenfassung

1. DTL erweitert **vorhandene Logiken** um den **@-Operator**.
ptLTL und **LTL₃** als Hauptformel direkt verwenden.
2. **fDTL** erlaubt **LTL₃** als **entfernte Teilformel**.
3. DTL vergrößert die **Monitorbarkeit**.
4. **DTL-Monitoring** mit **Knowledge-Vektoren**,
ptLTL-Monitoring mit **Zustandsspeicher**,
fDTL-Monitoring mit **ABAs**
5. **ptLTL-**, **ptDTL-**, **DTL-**, **LTL₃₋** und **fDTL-Monitoring**
wurde auf **LEGO Mindstorms NXT** implementiert.
Benchmarks zeigen gute Performance.

Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik

Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur

Fallstudie

Benchmarks

Zusammenfassung

Motivation

Verteiltes System

Logiken

Monitorbarkeit

Distributed Temporal Logic

Semantik

Monitorgenerierung

LEGO Mindstorms

Architektur

Fallstudie

Benchmarks

Zusammenfassung

1. Monitor Oriented Programming (MOP)
⇒ Zurücksetzen von verteilten Monitoren
2. Weitere Logiken: RTL oder RTL_4
3. Implementierung / weitere Untersuchung von $fSDDL$
4. Automaten mit Propositionen an den Kanten
5. ...

- ▶ Logiken und Monitorgenerierungen zur Verifikation verteilter Systeme
- ▶ Monitorbarkeit erweitern
- ▶ Verteilte Laufzeitverifikation auf LEGO Mindstorms implementierten
- ▶ Zustandsgenerierung und Propositionsbelegung im C-Code definieren

Motivation

Logiken

ptLTL
DTL
fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore
Propositionsbelegung
Zustandswechsel
Benchmarks

Verteiltes, **asynchrones** System

- ▶ keine globale Sicht
- ▶ Nachrichten
- ▶ Verzögerung

Motivation

Logiken

ptLTL

DTL

fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore

Propositionsbelegung

Zustandswechsel

Benchmarks

Verteiltes, **asynchrones** System

- ▶ keine globale Sicht
- ▶ Nachrichten
- ▶ Verzögerung

Verteiltes, **synchrones** System



Andreas Klaus Bauer and Yliès Falcone.
Decentralised LTL Monitoring.
18th Formal Methods, 2012.

Motivation

Logiken

ptLTL
DTL
fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore
Propositionsbelegung
Zustandswechsel
Benchmarks

Verteiltes, **asynchrones** System

- ▶ keine globale Sicht
- ▶ Nachrichten
- ▶ Verzögerung

Verteiltes, **synchrones** System



Andreas Klaus Bauer and Yliès Falcone.
Decentralised LTL Monitoring.
18th Formal Methods, 2012.

Motivation

Logiken

ptLTL
DTL
fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore
Propositionsbelegung
Zustandswechsel
Benchmarks

- ▶ Beispiel eines verteilten, eingebetteten Systems
- ▶ Not Exactly C (NXC) (J. Hansen, 2007)
- ▶ Präprozessierung des Quelltexts
Annotationen → Monitore

Motivation

Logiken

ptLTL
DTL
fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore
Propositionsbelegung
Zustandswechsel
Benchmarks

Motivation

Logiken

ptLTL

DTL

fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore

Propositionsbelegung

Zustandswechsel

Benchmarks

- ▶ $w \in \Sigma^+$ Wort, φ ptDTL-Formel, $p \in AP$ atomare Proposition

- ▶ Semantikfunktion

$$\llbracket (\cdot, \cdot) \models \cdot \rrbracket_{\text{ptLTL}} : \Sigma^* \times \mathbb{N} \times \text{ptLTL} \rightarrow \mathbb{B}_2$$

$$\llbracket (w, i) \models \ominus \varphi \rrbracket_{\text{ptLTL}} =$$

$$\begin{cases} \llbracket (w, i+1) \models \varphi \rrbracket_{\text{ptLTL}} & \text{wenn } i+1 < |w| \\ \llbracket (w, i) \models \varphi \rrbracket_{\text{ptLTL}} & \text{sonst} \end{cases}$$

$$\llbracket (w, i) \models \varphi \mathcal{S} \psi \rrbracket_{\text{ptLTL}} =$$

$$\begin{cases} \top & \text{wenn } \exists i \leq k < |w| : \llbracket (w, k) \models \psi \rrbracket_{\text{ptLTL}} = \top \\ & \text{und } \forall i \leq \ell < k : \llbracket (w, \ell) \models \varphi \rrbracket_{\text{ptLTL}} = \top \\ \perp & \text{sonst} \end{cases}$$

Motivation

Logiken

ptLTL

DTL

fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore

Propositionsbelegung

Zustandswechsel

Benchmarks

- ▶ $\text{sub}_T(\varphi)$ Menge der temporalen Teilformeln
- ▶ Speicher $S = \{1, 2, \dots, n\} \rightarrow \mathbb{B}_2$ für temporale Teilformeln

Schritt: Übergang von s nach s'

$$s'(i) = \begin{cases} \text{eval}(\psi, a) & \text{wenn } \varphi_i = \ominus \psi \\ \text{eval}(\psi' \vee (\psi \wedge s(i)), a) & \text{wenn } \varphi_i = \psi \mathcal{S} \psi' \end{cases}$$

Ausgabe: $b = \text{eval}(\varphi)$

$$\text{eval}(\varphi_i, a) = \begin{cases} s(i) & \text{wenn } \varphi_i = \ominus \psi \\ s'(i) & \text{wenn } \varphi_i = \psi \mathcal{S} \psi' \end{cases}$$

Angereicherte Projektion

$$\text{enrich}_{\varphi, A}(w, k) = u$$

- ▶ Projektion auf Agent A
- ▶ Belegung entfernter Propositionen r in w_i
zu entfernte Teilformel $@_{A_r}^{\text{TL}_r} \varphi_r$

$$r \mapsto \llbracket \text{enrich}_{\varphi_r, A_r}(w, \ell), 0 \models \varphi_r \rrbracket_{\text{TL}_r},$$
$$\ell = \text{last}_A(w, A_r, i)$$

$$\llbracket w, i \models @_A^{\text{TL}} \varphi \rrbracket_{\text{DTL}} = \llbracket \text{enrich}_{\varphi, A}(w, |w| - 1), i \models \psi \rrbracket_{\text{TL}}$$

Motivation

Logiken

ptLTL

DTL

fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore

Propositionsbelegung

Zustandswechsel

Benchmarks

Menge aller möglichen Belegungen

- ▶ $B^M = \{a \mid a : M \rightarrow B\}$
- ▶ $a \in \Sigma = \mathcal{B}_{\in}^{\text{AP}}$ statt $a' \in \Sigma' = 2^{\text{AP}}$
- ▶ $\forall p \in \text{AP} : a(p) = \top \Leftrightarrow p \in a'$

- ▶ AP atomare Propositionen
- ▶ CP dreiwertige Propositionen (impartial!)
- ▶ $\Sigma = 3^{\text{CP}} \oplus 2^{\text{AP}}$ Alphabet

Kombination von Alphabeten

$$\begin{aligned}\Sigma &= \mathcal{B}_2^{\text{AP}} \oplus \mathcal{B}_3^{\text{CP}} \\ &= \{u \mid u \in \text{AP} \cup \text{CP} \rightarrow \mathcal{B}_3 \wedge \forall p \in \text{AP} : u(p) \in \mathcal{B}_2\}\end{aligned}$$

Motivation

Logiken

ptLTL
DTL
fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore
Propositionsbelegung
Zustandswechsel
Benchmarks

Motivation

Logiken

ptLTL

DTL

fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore

Propositionsbelegung

Zustandswechsel

Benchmarks

- ▶ $w \in \text{imp}(\Sigma^\omega)$ Wort, φ, ψ fDTL-Formeln, $p \in \text{AP}$ atomare Proposition, $r \in \text{CP}$ dreiwertige Proposition

- ▶ Semantikfunktion

$$\llbracket (\cdot, \cdot) \models \cdot \rrbracket_{\text{fDTL}_\omega} : \Sigma^\omega \times \mathbb{N} \times \text{LTL} \rightarrow \mathbb{B}_3$$

$$\llbracket (w, i) \models p \rrbracket_{\text{fDTL}_\omega} = w_i(p)$$

$$\llbracket (w, i) \models r \rrbracket_{\text{fDTL}_\omega} = \begin{cases} w_k(r) & \text{wenn } \exists k : w_k(r) \in \{\top, \perp\} \\ ? & \text{sonst} \end{cases}$$

- ▶ $w \in \text{imp}(\Sigma^*)$, φ fDTL-Formeln
- ▶ Semantikfunktion $\llbracket (\cdot, \cdot) \models \cdot \rrbracket_{\text{fDTL}} : \Sigma^* \times \mathbb{N} \times \text{LTL} \rightarrow \mathbb{B}_3$

$$\llbracket (w, i) \models \varphi \rrbracket_{\text{fDTL}} =$$

$$\begin{cases} \top & \text{wenn } \forall ww' \in \text{imp}(\Sigma^\omega) : \llbracket (ww', i) \models \varphi \rrbracket_{\text{fDTL}_\omega} = \top \\ \perp & \text{wenn } \forall ww' \in \text{imp}(\Sigma^\omega) : \llbracket (ww', i) \models \varphi \rrbracket_{\text{fDTL}_\omega} = \perp \\ ? & \text{sonst} \end{cases}$$

Motivation

Logiken

ptLTL
DTL
fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore
Propositionsbelegung
Zustandswechsel
Benchmarks

Monitorkonstruktion

- ▶ Automatenmodell für $fDTL_{\omega}$
 - ▶ Warten auf dreiwertige Propositionen
 - ▶ Einsetzungsfunktion in Next-Operator
- ▶ LTL_3 -Konstruktion
- ▶ $p \in AP$ atomare Proposition, $r \in CP$ dreiwertige Proposition, $a \in \Sigma$ Zeichen
- ▶ Transitionsfunktion $\delta : Q \times \Sigma \rightarrow \mathcal{B}^+(Q)$

$$\delta(p, a) = \begin{cases} \text{true} & \text{wenn } a(p) = \top \\ \text{false} & \text{sonst} \end{cases}$$

$$\delta(q, a) = \begin{cases} \text{true} & \text{wenn } a(r) = \top \\ r & \text{wenn } a(r) = ? \\ \text{false} & \text{sonst} \end{cases}$$

$$\delta(\bigcirc\varphi, a) = \text{repl}(\varphi, a).$$

Motivation

Logiken

ptLTL

DTL

fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore

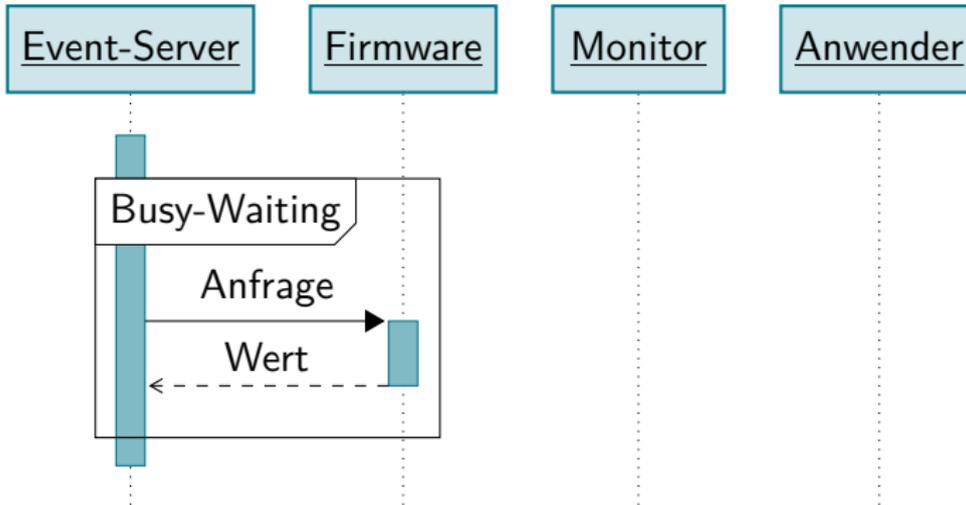
Propositionsbelegung

Zustandswechsel

Benchmarks

Event-Server zur Ereignisbehandlung

UML-Sequenzdiagramm des Ablaufs auf dem NXT



Motivation

Logiken

ptLTL
DTL
fDTL

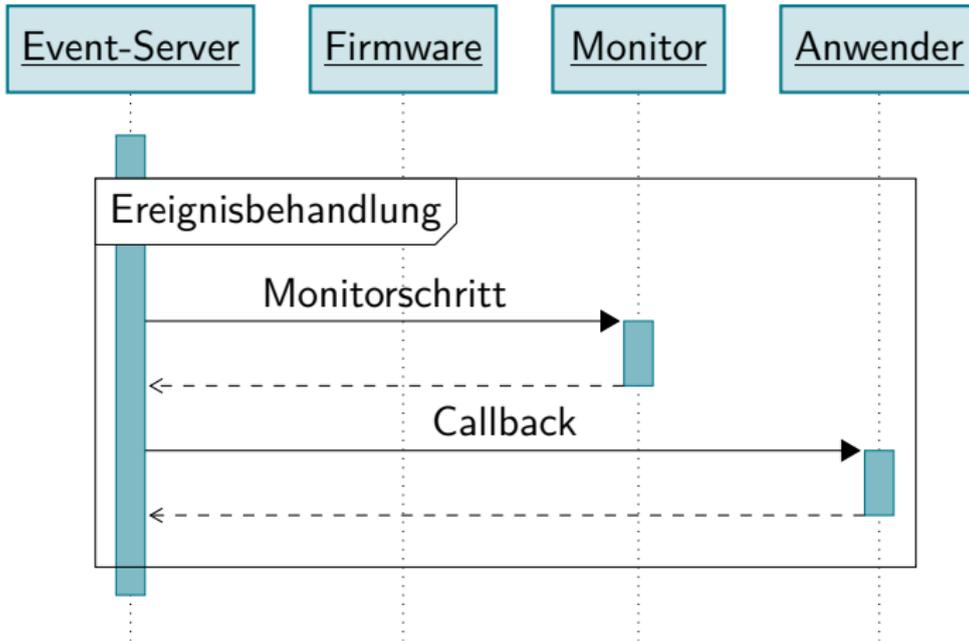
Architektur

Implementierung

Monitore
Propositionsbelegung
Zustandswechsel
Benchmarks

Event-Server zur Ereignisbehandlung

UML-Sequenzdiagramm des Ablaufs auf dem NXT



Motivation

Logiken

ptLTL
DTL
fDTL

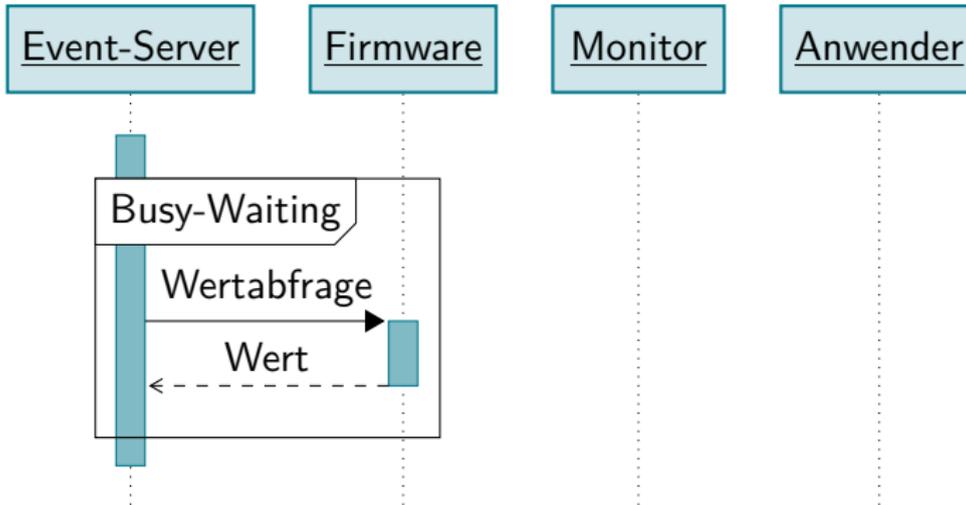
Architektur

Implementierung

Monitore
Propositionsbelegung
Zustandswechsel
Benchmarks

Event-Server zur Ereignisbehandlung

UML-Sequenzdiagramm des Ablaufs auf dem NXT



Motivation

Logiken

ptLTL
DTL
fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore
Propositionsbelegung
Zustandswechsel
Benchmarks

Architektur der Monitorgenerierung

UML-Klassendiagramm



Motivation

Logiken

ptLTL
DTL
fDTL

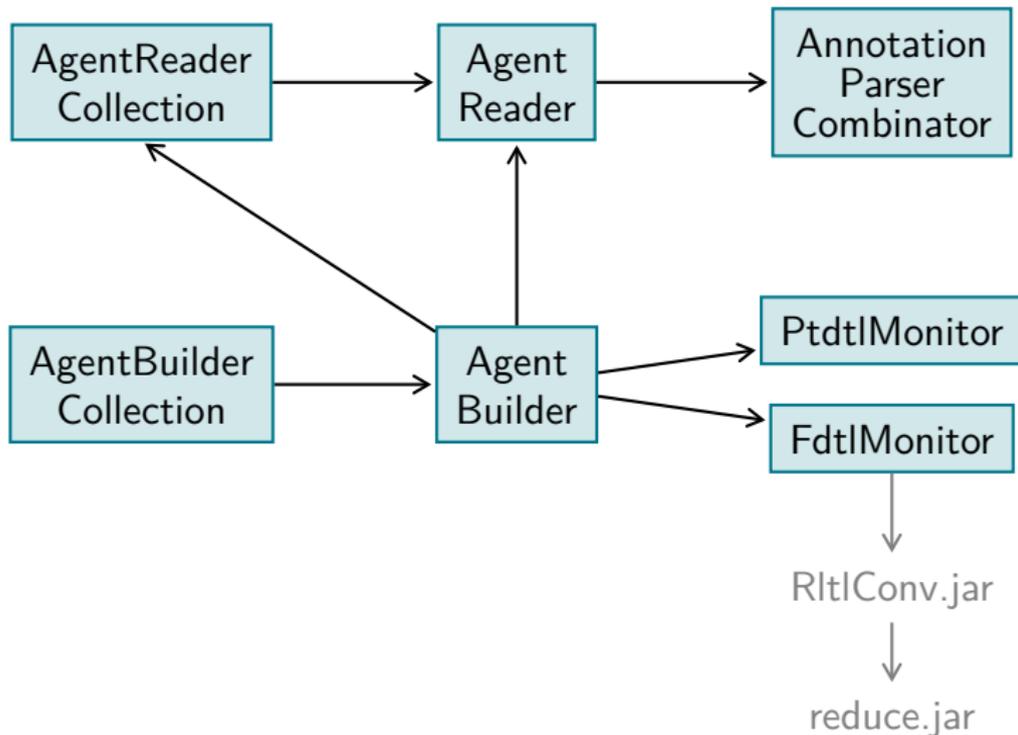
Architektur

Implementierung

Monitore
Propositionsbelegung
Zustandswechsel
Benchmarks

Architektur der Monitorgenerierung

UML-Klassendiagramm



Motivation

Logiken

ptLTL
DTL
fDTL

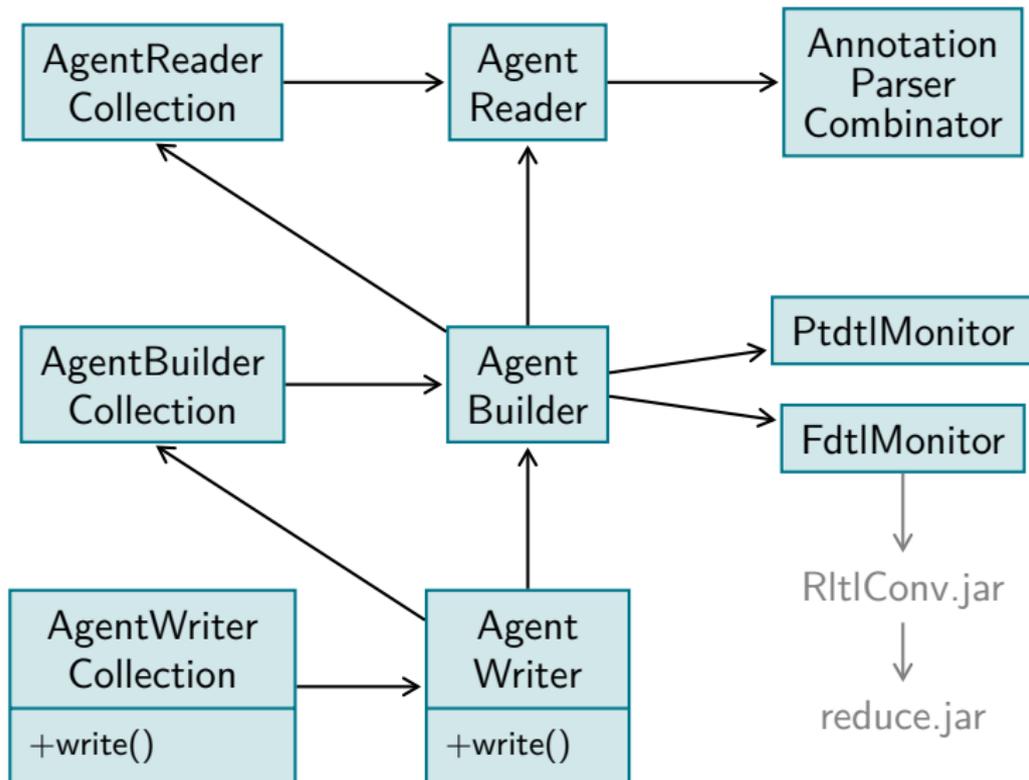
Architektur

Implementierung

Monitore
Propositionsbelegung
Zustandswechsel
Benchmarks

Architektur der Monitorgenerierung

UML-Klassendiagramm



Motivation

Logiken

ptLTL
DTL
fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore
Propositionsbelegung
Zustandswechsel
Benchmarks

Motivation

Logiken

ptLTL
DTL
fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore
Propositionsbelegung
Zustandswechsel
Benchmarks

```
//= AGENT receiver  
//= MONITOR m FDTL=G(light -> active)  
//= PROPOSITION active EXTERNAL sender
```

receiver.nxc → receiver_out.nxc

```
//= AGENT sender  
//= PUBLIC MONITOR active PTDTL=go S ready
```

sender.nxc → sender_out.nxc

Explizite Umschaltung

```
//=PROPOSITION button
// ...
while(true) {
    if (Sensor(IN_1) == 1) {
        //=ON button
        // ...
        until (Sensor(IN_1) == 0);
        //=OFF button
        // ...
    }
}
```

Motivation

Logiken

ptLTL
DTL
fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore
Propositionsbelegung
Zustandswechsel
Benchmarks

Motivation

Logiken

ptLTL
DTL
fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore
Propositionsbelegung
Zustandswechsel
Benchmarks

```
//=PROPOSITION button
//=DEFINE (Sensor(IN_1) == 1)
// ...
while(true) {
    if (Sensor(IN_1) == 1) {
        // ...
        until (Sensor(IN_1) == 0);
        // ...
    }
}
```

Motivation

Logiken

ptLTL
DTL
fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore
Propositionsbelegung
Zustandswechsel
Benchmarks

```
//=PROPOSITION running  
//=      ON /OnFwd\ (OUT_A[ ^ ] + \) ; /  
//=      OFF /Off\ (OUT_A \) ; /  
//...  
OnFwd(OUT_A) ;  
Wait(5000) ;  
Off(OUT_A) ;
```

Motivation

Logiken

ptLTL
DTL
fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore
Propositionsbelegung
Zustandswechsel
Benchmarks

```
while(true) {  
    if (Sensor(IN_1) == 1) {  
        //=STEP mon  
        // ...  
        until (Sensor(IN_1) == 0);  
        //=STEP mon  
        // ...  
    }  
}
```

Motivation

Logiken

ptLTL

DTL

fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore

Propositionsbelegung

Zustandswechsel

Benchmarks

```
//=EVENT mon ON /value = [0-9]+;/
```

Bei Änderung einer Proposition

//=*EVENT* mon *CHANGE* light

Motivation

Logiken

ptLTL

DTL

fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore

Propositionsbelegung

Zustandswechsel

Benchmarks

Bei Änderung einer Proposition

```
//=EVENT mon CHANGE light
```

Achtung

- ▶ Doppeltes Busy-Waiting bei expliziter C-Funktion
- ▶ Reihenfolge nicht deterministisch
- ▶ Lösung: Event-Server

```
//=EVENT mon CHANGE light
```

```
//=CALL light_handler
```

Motivation

Logiken

ptLTL

DTL

fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore

Propositionsbelegung

Zustandswechsel

Benchmarks

Nach fester Zeit

//=*EVENT* mon *TIME* 100ms

Motivation

Logiken

ptLTL

DTL

fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore

Propositionsbelegung

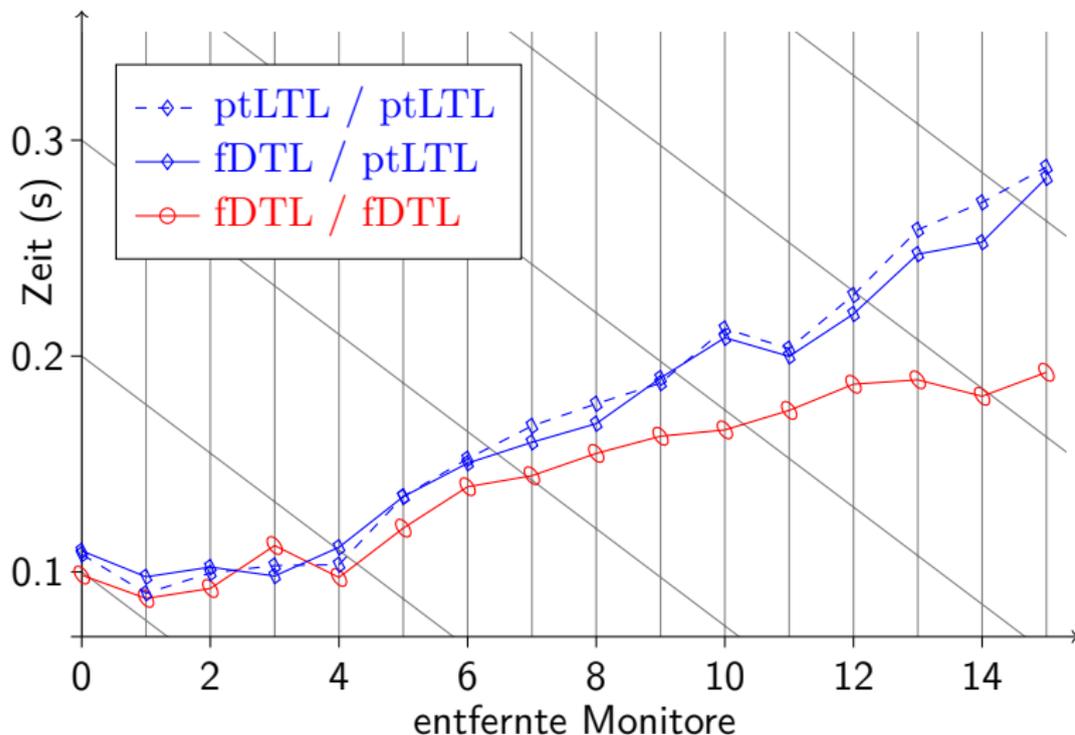
Zustandswechsel

Benchmarks

Benchmarks: Umlaufzeit einer Nachricht

Hauptformel: ptLTL, fDTL / entfernte Formel: ptLTL, fDTL

neue Hauptformel: ab 4 / atomare Propositionen: 2



Motivation

Logiken

ptLTL
DTL
fDTL

Architektur

Implementierung

Monitore
Propositionsbelegung
Zustandswechsel
Benchmarks